

**Tramite ingresso analogico:** Applicando una tensione compresa tra 0 e +10 Vdc sul pin4 J2 si varia la velocità di rotazione del motore. Tramite il pin6 J2 si varia la direzione di rotazione del motore.

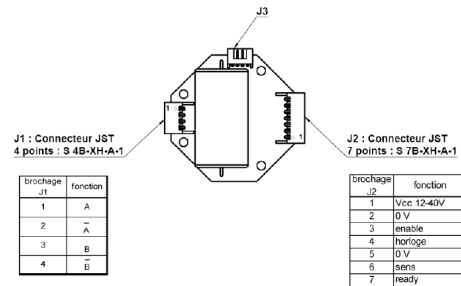
**Tramite il collegamento seriale:** Tramite l'apposito cavo seriale è possibile controllare direzione e velocità. Inoltre è possibile regolare tutti gli altri parametri.

Per vedere in modo dettagliato queste configurazioni vedere pagina 7 del manuale tecnico.

#### Parametri di default del servo amplificatore

Parametro	Valore
Input mode	Clock / Direction
Motor mode	1/8 step
Current mode	Nominal and holding
Current range	0.3 to 3A
I nom	2.0 A
T nom	50 mS
I boost	2.0 A
T boost	500 uS
I holding	1.0 A
T holding	500mS
N max	1000 sps

Per poter regolare i parametri vedere la guida utente a pag. 16



La documentazione tecnica può essere scaricata direttamente sul nostro sito [www.texint.it](http://www.texint.it)



## Guida rapida collegamento e utilizzo NANO PAP 40 / 3



L'installazione e la messa in funzione deve essere effettuata da personale qualificato.

#### Precauzioni:

Prima di alimentare la scheda effettuare tutti i collegamenti come descritti.

#### Collegamenti:

Per poter utilizzare la scheda occorre collegare l'input-output dei connettori J1 (4 pin) e J2 (7 pin) presenti sulla stessa. In seguito vengono descritte le uscite e i collegamenti da effettuare per un rapido utilizzo.

#### Connettore J1:

**J1 1: A:** questo pin va collegato alla fase A del motore passo-passo.

**J1 2:  $\bar{A}$**  : questo pin va collegato alla fase  $\bar{A}$  del motore passo-passo.

**J1 3: B:** questo pin va collegato alla fase B del motore passo-passo.

**J1 4:  $\bar{B}$**  : questo pin va collegato alla fase  $\bar{B}$  del motore passo-passo.

#### Connettore J2:

**J2 1: Vcc 12-40V:** questo pin va collegando al morsetto positivo dell'alimentatore. L'alimentatore deve avere una tensione compresa tra 12 e 40 Vdc e deve essere uguale alla tensione del motore.

**J2 2: Gnd:** questo pin va collegato al morsetto negativo dell'alimentatore

**J2 3: Enable:** questo pin serve per abilitare e disabilitare la scheda. Attivo ad alto livello. Poiché la scheda non ha uscite ausiliarie occorre fornire questa tensione di ingresso 5/24 Vdc tramite una sorgente esterna.

**J2 4: clock:** tramite questo pin è possibile controllare la velocità del motore. E' possibile comandare il motore in due modalità: tramite ingresso analogico 0-+10Vdc con una RI di circa 20Kohm o tramite ingresso ad onda quadra 5/24Vdc con frequenza massima di 320KHz (basso livello <1V, alto livello 4V minimo)

**J2 5: Gnd:** massa ausiliaria.

**J2 6: CW/CCW:** tramite questo pin è possibile variare la direzione di rotazione del motore. Attivo alto senso orario. Ingresso con tensione di 5/24 Vdc.

**J2 7: Ready:** Tramite questo pin è possibile monitorare lo stato della scheda. Terminale open-collector non protetto dal corto circuito, tensione massima 30Vdc e corrente di carico  $I < 10\text{mA}$ .

#### Messa in funzione

Una volta effettuati tutti i collegamenti è possibile alimentare la scheda.

Per poterla utilizzare occorre che l'Enable sia disattivato. In seguito è possibile regolare la velocità tramite l'ingresso clock. Poiché la scheda prevede 5 modalità diverse di comando del motore consigliamo di vedere il manuale tecnico a pagina 7.

#### Modalità di controllo

**Tramite clock:** Si applica il segnale di clock sul pin 4 del connettore J2 e tramite il pin 6 del connettore J2 si può variare la direzione di rotazione. Regolando la frequenza del clock si regola la velocità ( $F_{\text{max}}=200\text{KHz}$ ). Tramite l'Enable si può abilitare e disabilitare la scheda.

**Tramite clock sui piedini CW-CCW:** In questa modalità si può controllare la direzione e la velocità di rotazione applicando il segnale di clock o sul pin clock o sul pin CW / CCW. Tramite la variazione della frequenza di clock si varia al velocità di rotazione del motore.

Rotazione oraria: clock applicato sul pin4 J2 (clock), Enable attivo

Rotazione anti-oraria: clock applicato sul pin6 J2(CW/CCW), Enable attivo.

**Tramite Enable CW/Enable CCW:** In questa modalità si applica il segnale di clock sul pin4 J2(clock) mentre per far variare la direzione di rotazione occorre:

Rotazione oraria: CW / CCW a basso livello, Enable ad alto livello

Rotazione anti oraria: CW / CCW ad alto livello, Enable a basso livello